

【NCS기반 채용 직무 설명자료】

한국전자통신연구원		분류 체계	구분	연구원 자체 직무분석을 통해 도출
채용 분야	전문연구요원		기술분야	융복합
채용 예정 인원	0명 이내		대분류	융합신산업
			중분류	지능형 제어드론
기관 소개	한국전자통신연구원은 정보, 통신, 전자, 방송 및 관련 융합기술 분야의 핵심·미래기술을 연구개발하고, 성장동력 창출 및 성과확산을 통해 국가경제·사회 발전에 기여함			
전형 절차	서류전형 → 전공세미나(전공면접) → 종합면접(인·적성검사 포함) → 임용			
직무 수행 내용	○ (드론 시뮬레이션) 가상공간 내비게이션 SW 개발 ○ (공간 CPS 플랫폼) CPS 상호연동 및 통합을 위한 SW 플랫폼 기술 개발 ○ (센서 및 HW) 비행 및 환경 분석을 위한 센서 데이터 퓨전 또는 컴퓨터 비전 ○ (드론 자율 비행) 드론 자율비행을 위한 항법 기술 및 비행체 자세제어 개발			
근무지	한국전자통신연구원 본원(대전광역시 유성구 가정로 218 한국전자통신연구원)			
일반 요건	연령, 성별	병역특례 전문연구요원 신규편입대상자로서 결격사유가 없는 자 ※ 병역필자, 병역면제자, 여성 등 병역특례 대상이 아닌 자는 지원 불가		
	기타	국가공무원법 제33조 및 연구원 규정에 의한 임용 결격사유가 없는 자		
교육 요건	학력	석사이상 또는 (국내학위자)2018년 8월내 학위 취득 예정자 (국외학위자)2018년 11월 30일까지 학위 취득 후 증명서 제출 및 임용 가능한자 ※ 석사/박사 학위 취득 예정자의 경우, 최종 합격 후 석사/박사 졸업 증명서를 제출하지 못하는 경우 합격 취소		
관련 경력	○ SW 연구개발 과제 참여 유경험자 우대 ○ 시스템 제어 또는 컴퓨터 비전 관련 과제 참여 유경험자 우대			
필요 지식	○ SW 개발 과정 전반에 대한 지식, 시스템 SW(OS, 네트워크, DBMS 등) 관련 지식, SW 알고리즘 및 자료구조 관련 지식, 인공지능/머신러닝 관련 지식을 포함함 ○ (센서 및 HW 지식) 임베디드 시스템에서의 다중센서 활용 및 영상처리 지식 ○ (드론 자율 비행) 지능형 드론의 자율비행을 위한 항법/제어에 대한 지식			
필요 기술	○ (SW개발) 다양한 개발환경(리눅스/윈도우 등), 프로그래밍 언어(C/C++ 필수, Python 등), 제반기술(DBMS, XML 등)을 활용한 SW 시스템 개발 기술 및 Github/Git을 활용한 SW 버전 컨트롤 및 오픈소스 코드 분석/개선/협업 기술 ○ (기계학습) ML 플랫폼(예, TensorFlow 등)을 활용한 인공지능 및 기계학습 기법 설계 기술 ○ (센서 및 HW 지식) 임베디드 시스템에서의 다중센서 활용에 대한 지식을 바탕으로 HW 제작 및 C/C++를 활용한 영상처리 프로그래밍 기술 ○ (드론 자율 비행) 지능형 드론의 자율비행을 위한 항법/제어에 대한 지식에 기반한 자율임무수행을 위한 비행제어 기술			

직무 수행 태도	<ul style="list-style-type: none"> ○ 연구협업을 위한 소통과 개방적 태도 ○ 선제적 혁신 및 도전 의지 ○ 엄격한 직업 윤리의식과 합리적 사고 등
직업 기초 능력	<ul style="list-style-type: none"> ○ 의사소통능력, 대인관계능력, 수리능력, 문제해결능력, 자기개발능력, 자원관리능력, 조직이해능력, 정보능력, 기술능력, 직업윤리
기타	<ul style="list-style-type: none"> ○ 참고사이트 : www.ncs.go.kr ※ 위 내용은 NCS 미개발 직무로 한국전자통신연구원의 별도 직무분석을 통해 도출되었습니다. 향후 NCS 개발동향과 기관 주요사업 변경 등 내·외부 상황에 따라 변경될 수 있음을 양지하여 주시기 바랍니다. ○ 상기 직무는 지원자가 입사 시 수행할 대표 전문 분야의 직무이며, 입사 후 해당 직무 외 관련된 타 직무도 수행할 수 있습니다.